

Konferensi Nasional MATEMATIKA 20 21



PROSIDING

Konferensi Nasional Matematika XX
Tahun 2021

Dipublikasikan Online Pada :
Pattimura Proceeding: Conference of Science and Technology
e-ISSN : 2829-3770

Powered by
IndoMS



Organized by
Universitas Pattimura

PROSIDING

KONFERENSI NASIONAL MATEMATIKA XX

“Peranan Ilmu Matematika dalam Menjawab Tantangan Bangsa yang Semakin Kompleks dan Dinamis di Era Revolusi Industri 4.0”

Diterbitkan oleh Universitas Pattimura

@Hak Cipta dilindungi Undang-undang

e-ISSN: 2829-3770

DOI issue: <https://doi.org/10.30598/PattimuraSci.2021.KNMXX>

Dipublikasikan online pada:

Pattimura Proceeding: Conference of Science and Technology

Terindeks Oleh:



Mei 2022

Editor:

Dr. Harmanus Batkunde, S.Si, M.Si, Berny P. Tomasouw, S.Si, M.Si,
Taufan Talib, S.Pd., M.Si, M. I. Tilukay, S.Si, M.Si, Monalisa E. Rijoly, S.Si, M.Sc.
Z.A. Leleury, S.Si, M.Si, M. B. Mananggal, S.Pd., M.Pd., L. J. Sinay, S.Si, M.Sc.,
Y. A. Lesnussa, S.Si, M.Si. Vicardy Kempa, S.Si, M.Si. M. Yahya Matdoan, S.Si, M.Si.
Novalin C. Huwaa, S.Pd., M.Sc., D. L. Rahakbauw, S.Si, M.Si.

Design cover:

L. J. Sinay, S.Si, M.Sc

Ukuran: 29,7 x 21 cm

Tim *Reviewer*

1. Prof. Dr. Budi Nurani Ruchjana, M.S. (Universitas Padjajaran)
2. Prof. Dr. T. G. Ratumanan, M.Pd. (Universitas Pattimura)
3. Prof. Dr. W. Mataheru (Universitas Pattimura)
4. Dr. Eka Kurnia Lestari.(Universitas Singapebangsa)
5. Dr. Yundari. (Universitas Tanjungpura)
6. Dr. Delsi Kariman (STKIP PGRI Sumatera Barat)
7. Dr. Ch. Laamena. (Universitas Pattimura)
8. Dr. Moch Idris. (Universitas Lambung Mangkurat)
9. Dr. Daniel Salim. (Universitas Parahyangan)
10. Dr. Al Azhary Masta.(Universitas Pendidikan Indonesia)
11. Dr. Risnawita. (IAIN Bukittinggi)
12. Dr. Nicky K. Tumulun.(Universitas Negeri Manado)
13. Dr. Susilawati. (Politeknik Bengkalis Riau)
14. Dr. Debi Oktia Haryeni (Universitas Pertahanan)
15. Dr. Anderson Palinussa (Universitas Pattimura)
16. Dr. Harmanus Batkunde. (Universitas Pattimura)

DAFTAR ISI

Halaman Judul	i
Tim Reviewer	ii
Kata Pengantar	iii
Susunan Panitia KNM XX	iv
Daftar Isi	vii

ALJABAR

KLASIFIKASI TITIK KRITIS POLINOMIAL DUA VARIABEL BERDERAJAT TIGA	1 – 8
Afif Humam	
KAJIAN KEKUATAN \mathbb{Z} - MODUL \mathbb{Q} SEBAGAI INSPIRASI MUNCULNYA KONSEP DAN SIFAT DALAM TEORI MODUL	9 – 14
Sri Wahyuni, Yunita Septriana Anwar, I Putu Yudi Prabhadika	
GRAF PEMBAGI NOL DARI RING KOMUTATIF	15 – 20
Maria Vianney Any Herawati	
IDEAL TAK TEREDUKSI KUAT ATAS SEMIRING KOMUTATIF	21 – 26
Fitriana Hasnani, Nikken Prima Puspita	
BATAS ATAS PADA NORM – TAK HINGGA DARI INVERS MATRIKS NEKRASOV	27 – 32
Eddy Djauhari	
KOREPRESENTASI KOALJABAR $F[G]$	33 – 40
Na'imah Hijriati, Indah Emilia Wijayanti	
HUBUNGAN SIFAT BERSIH PADA RING, MODUL, KOMODUL DAN KOALJABAR	41 – 50
Nikken Prima Puspita, Indah Emilia Wijayanti, Budi Surodjo	
KONTRAKSI PERTINGKATAN PADA PERTINGKATAN PAULI $\mathfrak{S}\mathfrak{L}(N, \mathbb{C})$	51 – 60
Reynald Saputra, Gantina Rachmaputri	

ANALISIS

BUKTI ALTERNATIF INTERPOLASI KOMPLEKS RUANG LEBESGUE DENGAN EKSPONEN PEUBAH	61 – 66
Dina Nur Amalina dan Denny Ivanal Hakim	
SEGITIGA TITIK CIRCUMCENTER PADA MODIFIKASI TEOREMA NAPOLEON	67 – 76
Yunisa Fadhilah Hartati, Mashadi	
FUNGSI SIMETRI TERHADAP TITIK (a, b) DAN BEBERAPA SIFATNYA	77 – 82
Firdaus Ubaidillah	
INTERPOLASI KOMPLEKS RUANG MORREY-ADAMS DAN OPERATOR MAKSIMAL FRAKSIONAL	83 – 90
Daniel Salim, Moch. Taufik Hakiki, Denny Ivanal Hakim	
PENDEKATAN KALKULUS HIDA UNTUK PROSES HERMITE	91 – 98
Herry Pribawanto Suryawan	
KETAKSAMAAN HARDY DI RUANG HERZ HOMOGEN	99 – 106
Pebrudal Zanu, Yudi Soeharyadi, Wono Setya Budhi1	
OPERATOR KANTOROVICH PADA RUANG MORREY DIPERUMUM	107 – 114
Mu'afa Purwa Arsana, Denny Ivanal Hakim	
PERLUASAN DEFINISI RATA-RATA VIA TEOREMA NILAI RATA-RATA	115 – 124
Mochammad Idris	
SISTEM EIGEN OPERATOR LAPLACE BERBASIS RUAS PADA SUATU POHON KUANTUM	125 – 134
Moh. Januar I. Burhan, Yudi Soeharyadi, Wono Setya Budhi	

SUKU BANYAK BERNSTEIN DAN OPERATOR KANTOROVICH UNTUK BEBERAPA FUNGSI YANG TIDAK KONTINU Reinhart Gunadi, Denny I. Hakim	135 – 142
KETERBATASAN OPERATOR TIPE VOLTERRA PADA RUANG MORREY ANALITIK $L_{p,\lambda}$ Moch Taufik Hakiki, Wono Setya Budhi, dan Denny Ivanal Hakim	585 - 590
KOMBINATORIK	
PELABELAN GRACEFUL PADA GRAF SIPUT DAN GRAF UBUR-UBUR Kevin Akbar, Kiki Ariyanti Sugeng	143 – 148
DIMENSI METRIK LOKAL PADA GRAF FLOWER DAN GRAF GEAR KORONA GRAF LINTASAN Salma Fauziyah Ashim, Tri Atmojo Kusmayadi, Titin Sri Martini	149 – 154
PELABELAN GRACEFUL PADA GRAF LILIN Rizqi Rachmadhani, Kiki Ariyanti Sugeng	155 – 160
PELABELAN HARMONIS PADA GRAF SEGITIGA BELAH KETUPAT VARIASI LM_n Evi Maharani, Kurniawan Atmadja	161 – 164
PEWARNAAN SIMPUL r – DINAMIS PADA GRAF TERATAI T_n Audi Fierera, Kiki A. Sugeng	165 – 170
SIFAT-SIFAT GRAF CAYLEY GRUP S_n Afifan Hadi, Kiki Ariyanti Sugeng	171-176
PENDIDIKAN MATEMATIKA	
LKPD BERBASIS PENEMUAN TERBIMBING BERBANTUAN ALAT PERAGA PADA MATERI LUAS PERMUKAAN DAN VOLUME PRISMA DAN LIMAS Fithroh Nafa Dzillah, Latifah Mustofa Lestyanto	177 – 182
PENGEMBANGAN LEMBAR KEGIATAN SISWA DARING BERBASIS MODEL PENEMUAN TERBIMBING MENGGUNAKAN LIVEWORKSHEETS PADA MATERI PRISMA DAN LIMAS Sania Sururul Khususna, Latifah Mustofa Lestyanto, Eddy Budiono	183 – 188
PENGEMBANGAN LEMBAR KEGIATAN SISWA BERBASIS MASALAH BERBANTUAN GOOGLE FORM UNTUK PEMAHAMAN KONSEP SISWA KELAS VII SMP PADA MATERI SEGITIGA DAN SEGIEMPAT Herlin Oktavita, Latifah Mustofa Lestyanto2	189 – 194
EKSPLORASI ETNOMATEMATIKA PADA GELANG MANIK-MANIK KHAS DAYAK KALIMANTAN SEBAGAI SUMBER PENYUSUNAN LKPD Silvia	195 – 206
ANALISIS KEMAMPUAN PEMECAHAN MASALAH MATEMATIS SISWA DENGAN PEMBELAJARAN MODEL BRAIN BASED LEARNING BERBASIS LEARNING MANANGEMENT SYSTEM N. R. Mumtaz, M. Asikin	207 – 214
PENGEMBANGAN ASESMEN ALTERNATIF DALAM PEMBELAJARAN MATEMATIKA KONTEKS LINGKUNGAN LAHAN BASAH UNTUK SISWA TINGKAT SMP/MTS Muhammad Rizal, Noor Fajriah, Agni Danaryanti	215 – 222
MATERI PENGAYAAN TEORI BILANGAN DASAR DI SEKOLAH DASAR Awanga Dijayangrana, Hilda Assiyatun	223-228
KEMAMPUAN KOMUNIKASI MATEMATIS TULIS MAHASISWA DALAM MENYELESAIKAN MASALAH VOLUME BENDA PUTAR MELALUI MODEL PERKULIAHAN KOLABORATIF Fadhila Kartika Sari, Anies Fuady	229 – 236
PERAN PENULISAN JURNAL DALAM PEMBELAJARAN MATEMATIKA SECARA DARING DI MASA PANDEMI COVID-19	237 – 244

Gusti Firda Khairunnisa, Frida Siswiyanti	
ANALISIS KRUSKAL WALLIS UNTUK MENGETAHUI TINGKAT KOSENTRASI BELAJAR MAHASISWA BERDASARKAN PROGRAM STUDI	245 – 250
Venessa Y. A. Brabar, Grace A. V. Hikoyabi, Agustinus Langowuyo	
ANALISIS PENGARUH PEMANFAATAN INTERNET TERHADAP MINAT BELAJAR MAHASISWA PRODI STATISTIKA	251 – 258
Mariana Tanawani, Meilani Yarangga, dan Agustinus Langowuy	
PENGARUH PROSES BELAJAR MENGAJAR LURING DAN DARING TERHADAP HASIL BELAJAR MAHASISWA JURUSAN MATEMATIKA ANGAKATAN 2018 FMIPA UNIVERSITAS CENDERAWASIH	259 – 264
Dewi Rahmawati, Tiara A. Nadapdap, Agustinus Langowuyo	
PENILAIAN ESAI MENGGUNAKAN MODEL PEMBELAJARAN MESIN	265 – 270
Farah Qotrunnada, Marcus Wono Setya Budhi, Hilda Assiyatun	
PENGEMBANGAN PERANGKAT PEMBELAJARAN BERBASIS ETNOMATEMATIKA BUDAYA MASYARAKAT NEGERI TULEHU PADA MATERI SEGIEMPAT DAN SEGITIGA UNTUK SISWA DI KELAS VII MTS NEGERI I MALUKU TENGAH.	271 – 276
Heni Rahim, W. Mataheru, J. Takaria	
PENERAPAN FUZZY LINEAR PROGRAMMING UNTUK OPTIMASI PRODUKSI TAHU (STUDI KASUS DI DESA TANJUNGREJO KABUPATEN JEMBER)	277 – 284
Anisa Wahyu Illahi, Agustina Pradjaningsih, Abduh Riski	
PENENTUAN SOLUSI FISIBEL AWAL MASALAH TRANSPORTASI DENGAN MINIMUM DEMAND METHOD	285 – 292
Ulniyatul Ula, Siti Khabibah, Robertus Heri S.U	
OPTIMALISASI RUTE DAN PENJADWALAN PENGANGKUTAN SAMPAH DENGAN METODE INSERTION HEURISTIC DAN INTRA- ROUTE IMPROVEMENT (STUDI KASUS: UNIVERSITAS BRAWIJAYA MALANG)	293 – 298
Fara El Nandhita Pratiwi	
MODEL MATEMATIS RUTE WISATA DI RIAU DENGAN MENGGUNAKAN PEMROGRAMAN GOL	299 – 312
Ihda Hasbiyati, Hasriati, T. P. Nababan	
 MATEMATIKA TERAPAN	
MODEL SUSCEPTIBLE INFECTED RECOVERED (SIR) PADA DEMAM BERDARAH DENGUE (DBD)	313 – 320
Oscar Andhry Barata, Rahmat, Rengga Nanda Pramudya	
ANALISA PERSAMAAN DIFERENSIAL ORDE FRAKSIONAL NUMERIK MENGGUNAKAN METODE EULER DAN APLIKASINYA	321 – 326
Leli Deswita, Syamsudhuha, Asral. M	
TERAPAN FUNGSI SIGMOID UNTUK MENENTUKAN NILAI MAKSIMAL KOEFISIEN GAYA ANGKAT DAN SUDUT STALL PADAKURVA LINEAR C_L TERHADAP α	327 – 334
Angga Septiyana, Singgih Satrio W, Fuad Surastyo P, Try Kusuma Wardana, Ardian Rizaldi, Novita Atmasari, Eries Bagita Jayanti, Prasetyo Ardi P	
IMPLEMENTASI DEEP LEARNING UNTUK KLASIFIKASI GAMBAR MENGGUNAKAN CONVOLUTIONAL NEURAL NETWORK (CNN) PADA BATIK SASAMBO	335 – 340
Muna Malika, Edy Widodo	
 STATISTIKA	
PENERAPAN MODEL SPACE TIME AUTOREGRESSIVE INTEGRATED (STARI(1,1,1)) PADA DATA NTP TANAMAN PANGAN DARI TIGA PROVINSI DI PULAU JAWA	341 -350
Fajriatus Sholihah, Kartika Sari, Budi Nurani Ruchjana, Toni Toharudin	
ANALISIS KORESPONDENSI BERGANDA UNTUK MENGETAHUI INDIKATOR-INDIKATOR YANG MEMPENGARUHI KEJADIAN LOW BACK PAIN PADA KUSIR	351 - 358

KUDA/DELMAN DI KOTA CIMAH I TAHUN 2019	
Dhita Diana Dewi, Fajriatus Sholihah, Rosa Rosmanah, Lucy Fitria Dewi, Mochamad Yudhi Afrizal, Irlandia Ginanjar	
PROSES POISSON NON HOMOGEN DAN PENERAPANNYA PADA DATA BANYAKNYA ORANG TERKONFIRMASI POSITIF COVID-19 DI JAWA BARAT	359 – 362
Viona Prisyella Balqis, Muhammad Herlambang Prakasa Yudha, Budi Nurani Ruchjana	
PENERAPAN DISTRIBUSI STASIONER RANTAI MARKOV PADA DATA BANYAKNYA ORANG TERKONFIRMASI POSITIF COVID-19 DI JAWA BARAT	363 – 370
Tubagus Robbi Megantara, Ayun Sri Rahmani, Budi Nurani Ruchjana	
SPATIAL CLUSTER ING DENGAN METODE SKATER (K'LUSTER ANALYSIS BY TREE EDGE REMOVAL) UNTUK PENGELOMPOKAN SEBARAN COVID-19 DI KABUPATEN TULUNGAGUNG	371 – 380
Danang Ariyanto, Henny Pramodyo, Novi Nur Aini	
ANALISIS KLASTER KABUPATEN/KOTA INDONESIA BERDASARKAN INDEKS PEMBANGUNAN MANUSIA DENGAN MODEL MIXTURE SKEW-T	381 – 388
Kristoforus Exelsis Pratama, Irwan Susanto, Yuliana Susanti	
ANALISIS INDEKS PEMBANGUNAN MANUSIA DI KABUPATEN BURU SELATAN DENGAN MENGGUNAKAN REGRESI LINIER BERGANDA	389 – 396
Muhidin Jariyah, Inayah. P. F. Solong, Juan C. S. Jamco	
TINJAUAN KEPUTUSAN HIPOTESA FUZZY BERBASIS P-VALUE FUZZY (STUDI KASUS DATA COVID-19 DI NUSA TENGGARA BARAT)	397 – 404
Wahidaturrahmi	
PENERAPAN METODE AUTO SINGULAR SPECTRUM ANALYSIS PADA PERAMALAN DATA INDEKS HARGA SAHAM GABUNGAN DI INDONESIA	405 – 410
Andreas Reza Chrisantama*, Winita Sulandari, Sugiyanto	
PERAMALAN JUMLAH PRODUKSI PERIKANAN DI KABUPATEN BURU SELATAN MENGGUNAKAN METODE PEMULUSAN EKSPONENSIAL	411 – 418
Asrul Irfanullah, Claudia Sumanik, Romy Makatita	
ANALISIS PENGARUH STRUKTUR KONSUMSI AKHIR RUMAH TANGGA BERDASARKAN KOMPONEN PENGELUARAN KABUPATEN BURU SELATAN PERIODE 2015 – 2019 DENGAN RAKL	419 – 424
Nikita A. Putiray, Dea M. Tuhumury, Angel M.P. Manuputty	
EKSPLORASI SISA USIA BEARING MENGGUNAKAN DISTRIBUSI WEIBULL	425 – 430
Sutawanir Darwis, Nusar Hajarisman, Suliadi, Achmad Widodo	
PENERAPAN MODEL VECTOR AUTOREGRESSIVE INTEGRATED MOVING AVERAGE (VARIMA) UNTUK PRAKIRAAN INDEKS HARGA SAHAM GABUNGAN DAN KURS RUPIAH TERHADAP USD	431 – 442
Ani Pertiwi, Lucy Fitria Dewi, Toni Toharudin, Budi Nurani Ruchjana	
PENGELOMPOKKAN JUMLAH PENDUDUK KABUPATEN BURU SELATAN BERDASARKAN JENIS KELAMIN PADA TAHUN 2018 DENGAN ALGORITMA K- MEANS	443 – 450
Samir Radjid, Nadia Istifarin, Meylani Tuasella	
PENERAPAN METODE ARIMAX PADA PERAMALAN PRODUKSI DAGING SAPI DI SUKOHARJO	451 – 458
Fitrian Nur Ardyansyah, Winita Sulandari, Sugiyanto	
ANALISIS KEPUASAN DAN POSITIONING SELLER E-MARKETPLACE DENGAN MENGGUNAKAN IMPORTANCE PERFORMANCE ANALYSIS DAN BILOT	459 – 464
Farah Dibah, Dwi Endah Kusri	
KLASTERISASI LOKASI PASAR KABUPATEN BANYUMAS GUNA MEMPERMUDAH UPTD DALAM MENGELOLA KELAS PASAR	465 – 470
Pradini Nurul Safitri, Abdullah Ahmad Dzikrullah	

PENGARUH MOTIVASI INTRINSIK DAN KEPUASAN KERJA TERHADAP ORGANIZATIONAL CITIZENSHIP BEHAVIOR	471 – 476
Diya Kasih Puspitasari, Dwi Endah Kusrini	
KLASTERING JUMLAH PENDUDUK BERDASARKAN JENIS KELAMIN PADA KECAMATAN LEKSULA TAHUN 2018 DENGAN MENGGUNAKAN METODE ALGORITMA K-MEANS	477 – 484
Morensi T. Risakotta, Rensya Siwalette, Rola E. Leasa	
PERAMALAN DENGAN METODE SIMPLE MOVING AVERAGE DAN DOUBLE EXPONENTIAL SMOOTHING BROWN (STUDI KASUS: JUMLAH CURAH HUJAN DAN JUMLAH HARI HUJAN KABUPATEN BURU SELATAN)	485 – 494
Apriano R. Narahawarin, Ravensky Silangen, Rahania Patiekon	
PERAMALAN GARIS KEMISKINAN KABUPATEN BURU SELATAN MENGGUNAKAN METODE DOUBLE EXPONENTIAL SMOOTHING DARI HOLT	495 – 502
Ade Irma La Murdani, Intan Gainau, Unique Resiloy	
ANALISIS PERBEDAAN PENDAPATAN TOKO WALET MAS SEBELUM DAN SESUDAH PANDEMI COVID-19 DENGAN METODE MANN-WHITNEY	503 – 508
Marselina Ema Koten, Yunida Kurniasih, Agustinus Langowuyo	
ANALISIS PENGARUH BELANJA DAERAH, JUMLAH PENDUDUK, DAN PDRB TERHADAP PENDAPATAN DAERAH DI KABUPATEN BURU SELATAN TAHUN 2013-2020	509 – 516
Dephie Latumahina, Martje Riry, Olfen Sabono	
UJI KECOCOKAN DISTRIBUSI RAYLEIGH BIVARIAT MENGGUNAKAN UJI KOLMOGOROV-SMIRNOV BIVARIAT PADA DATA HASIL PERTANDINGAN PERSIB BANDUNG	517 – 522
Wulan Jati Nuraya, Aceng Komarudin Mutaqin	
MODEL VECTOR AUTOREGRESSIVE INTEGRATED (VARI) UNTUK PERAMALAN BANYAKNYA KASUS TERKONFIRMASI DAN KASUS SEMBUH COVID-19 DI INDONESIA	523 – 532
Sri Indra Maiyanti, Mahrudinda, Al Fataa W. Haq, Budi Nurani Ruchjana	
MODEL VECTOR AUTOREGRESSIVE INTEGRATED (VARI) DAN PENERAPANNYA PADA DATA PERKEMBANGAN HARGA ECERAN BERAS DI TIGA IBU KOTA PROVINSI WILAYAH PULAU JAWA	533 – 544
Zulfa Hidayah Satria Putri, Asri Yuniar, Toni Toharudin, Budi Nurani Ruchjana	
PENERAPAN METODE REGRESI LINEAR BERGANDA UNTUK MELIHAT PENGARUH JUMLAH PENDUDUK DAN LUAS WILAYAH TERHADAP JUMLAH PENGGUNA LISTRIK DI KECAMATAN AMBALAU KABUPATEN BURU SELATAN	545 – 552
Fadly Ode, Nur Statib J, Elsy Malwewar	
ANALISIS TINGKAT KEGEMARAN AYAM GEPUK PAK GEMBUS DARI BERBAGAI JENIS PAKET MELALUI PENDEKATAN UJI STATISTIK	553 – 558
Maharani Tiara Pramuditya, Evan Claude Boudewijn Kainama, Agustinus Langowuyo	
SIMULASI PERGERAKAN HARGA SAHAM MENGGUNAKAN MODEL GERAK BROWN GEOMETRIK DENGAN R STUDIO	559 – 564
Ahmad Fawaid Ridwan, Rizki Apriva Hidayana, Budi Nurani Ruchjana	
PENAKSIRAN RATA-RATA <i>EXCESS CLAIM</i> PESERTA DARI PERUSAHAAN PEMBERI LAYANAN KESEHATAN PT. X	565 – 572
Wildan*, Indah Permatasari, and Aceng Komarudin Mutaqin	
PENGARUH SELF EFFICACY DAN MOTIVASI BELAJAR TERHADAP HASIL BELAJAR SISWA KELAS VII SMP NEGERI 3 GANTUNG	573 – 584
Alperu, Nerru Pranuta Murnaka*, Indra Bayu M, Andy Wahyu H	

MODEL MATEMATIS RUTE WISATA DI RIAU DENGAN MENGGUNAKAN PEMROGRAMAN GOL

Ihda Hasbiyati^{1,*}, Hasriati², T. P. Nababan²

¹ Jurusan Matematika, Fakultas Matematika dan Ilmu Pengetahuan Alam, Universitas Riau, Indonesia

² Jurusan Matematika, Fakultas Matematika dan ilmu Pengetahuan Alam, Universitas Riau, Indonesia

*e-mail: ihdahasbiyati@gmail.com

Abstrak. Salah satu pengelolaan wisata yang penting adalah pengelolaan rute perjalanan wisata. Pengelolaan rute perjalanan wisata yang dilakukan adalah dengan meminimumkan total waktu perjalanan sehingga bisa meminimumkan total biaya perjalanan. Biaya perjalanan yang murah akan menarik minat wisatawan untuk berkunjung ke Riau. Peneliti tertarik mengkonstruksi model matematis rute perjalanan wisata di Riau sehingga diperoleh total waktu perjalanan dan total biaya perjalanan yang optimal. Meminimumkan rute perjalanan kendaraan tidak hanya meminimumkan jarak perjalanan, tetapi juga terdapat beberapa tujuan yang lain, seperti meminimumkan total waktu perjalanan, meminimumkan total biaya, memaksimalkan jumlah pelanggan yang dilayani, meminimumkan waktu distribusi, dan memaksimalkan kapasitas angkut kendaraan. Pengelolaan rute perjalanan wisata pada penelitian ini difokuskan untuk perjalanan darat. Wisatawan akan mengetahui berapa total waktu perjalanan dan total biaya perjalanan yang mereka perlukan ketika mengunjungi daerah-daerah wisata di Riau daratan. Model matematis dibuat dengan menggunakan pemrograman gol. Pemrograman gol dipilih karena pemrograman gol dinilai paling efektif untuk menyelesaikan masalah fungsi tujuan yang mempunyai lebih dari satu tujuan. Sehingga hal ini sesuai dengan tujuan penelitian ini yaitu meminimumkan total waktu perjalanan dan meminimumkan total biaya perjalanan.

Kata kunci: biaya perjalanan wisata, jarak perjalanan wisata, LINGO, Pemrograman gol, rute banyak tujuan,

1 PENDAHULUAN

Salah satu destinasi wisata di Indonesia ada di Riau. Meskipun destinasi wisata di Riau belum terkenal seperti Bali, tapi keindahan alam dan budaya Riau dapat menarik minat wisatawan untuk mengunjungi Riau. Untuk itu diperlukan pengelolaan yang baik agar destinasi wisata di Riau dapat menarik wisatawan untuk berkunjung ke Riau, dan destinasi wisata di Riau bisa terkenal tidak hanya oleh wisatawan Indonesia saja tapi juga mancanegara. Banyak tempat wisata yang menarik untuk dikunjungi di Riau, dari keindahan alam, keindahan budaya seperti seni tari, dan juga peninggalan bersejarah/cagar budaya seperti candi muara takus.

Salah satu pengelolaan yang sangat penting untuk destinasi wisata di Riau adalah pengelolaan rute perjalanan wisata. Karena adanya keterbatasan waktu wisatawan dalam mengunjungi Riau, maka pada umumnya para wisatawan ingin memaksimalkan kunjungan ke beberapa tempat wisata dengan mengefisienkan waktu kunjung yang ada dan rute kunjungan ke tempat wisata. Selain itu, biro perjalanan wisata sebagai penyedia jasa yang mengantar para wisatawan

berwisata juga ingin mengoptimalkan rute perjalanan agar diperoleh keuntungan optimal. Penentuan rute perjalanan wisata dengan tujuan meminimumkan total waktu perjalanan dan jarak perjalanan yang memenuhi kendala-kendala yang diberikan. Penentuan rute perjalanan kendaraan pada kenyataannya tidak hanya sebatas meminimumkan jarak, melainkan terdapat beberapa tujuan yang lain, seperti meminimumkan biaya, memaksimalkan pelanggan yang dilayani, meminimumkan waktu distribusi, dan memaksimalkan kapasitas angkut kendaraan.

Masalah rute destinasi wisata, menjadi bagian dari masalah transportasi. Transportasi yang memiliki data random dapat dilihat pada [1].

Dalam penelitian ini, penulis memfokuskan pada 6 dari 12 kota/kabupaten di Riau yaitu, Kampar (Bangkinang), Pelelawan (Pangkalan Kerinci), Rokan Hulu (Pasir pengaraian), Siak (Siak Sri Indrapura), Pekanbaru dan Dumai. Pemilihan 6 kota/kabupaten ini berdasarkan ketersediaan akses jalan dan akomodasi yang memadai. Kota-kota yang dipilih memiliki akses jalan raya yang terhubung satu sama lainnya dan memiliki lebih dari satu akses jalan raya. Kota yang dipilih juga merupakan kota wisata yang jumlah destinasi wisatanya minimal 3, serta destinasi wisatanya dapat diakses dengan menggunakan mobil.

Model pemrograman gol dipilih karena penulis memiliki lebih dari satu tujuan optimisasi yaitu, meminimumkan biaya, meminimumkan jarak dan meminimumkan waktu.

Mengingat begitu pentingnya pengelolaan rute perjalanan wisata, dalam penelitian ini khusus untuk destinasi wisata di riau, maka peneliti tertarik meneliti masalah model matematis untuk optimisasi rute perjalanan wisata di Riau dengan menggunakan pemrograman gol.

2 TUJUAN PENELITIAN

Tujuan yang akan dicapai dalam penelitian ini adalah;

1. Membentuk model matematika dengan menggunakan pemrograman gol untuk menyelesaikan masalah optimisasi rute perjalanan wisata di Riau.
2. Mencari solusi optimal rute perjalanan wisata di Riau, yaitu mencari total waktu minimum dan total biaya minimum dengan bantuan software LINGO

3 METODOLOGI

Berikut diberikan teori yang relevan yang akan digunakan dalam penelitian ini, yaitu mengenai *Traveling Salesman Problem* (TSP), pemrograman gol, data objek wisata dan data hotel yang ada di sepuluh kota destinasi wisata di Riau.

3.1 Traveling Salesman Problem

TSP merupakan suatu masalah optimisasi dalam mencari rute terpendek seorang salesman yang mendistribusikan produknya dengan melakukan perjalanan yang dimulai dari kota awal menuju ke sejumlah n kota dan kemudian kembali ke kota awal untuk meminimalkan jarak perjalanan dan setiap kota hanya dikunjungi satu kali. Misalkan c_{ij} adalah biaya perjalanan dari kota i ke kota j dan

$$x_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{jika ada perjalanan dari } i \text{ ke } j \\ 0, & \text{untuk lainnya} \end{cases}$$

Fungsi tujuannya,

$$\min \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij} \tag{1}$$

dengan kendala sebagai berikut:

- (i) Setiap kota didatangi hanya satu kali, sehingga

$$\sum_{j=1}^n x_{ij}, \text{ dengan } i \neq j, i = 1, 2, \dots, n$$

- (ii) Setiap kota ditinggalkan hanya satu kali, sehingga

$$\sum_{i=1}^n x_{ij}, \text{ dengan } i \neq j, j = 1, 2, \dots, n$$

(iii) Adanya subrute

Subrute menyebabkan tidak semua kota tujuan bisa dikunjungi. Untuk mencegah subrute, Miller et al. [2] memformulasikan sebuah kendala yaitu, Jika u_j adalah urutan posisi kota j pada rute, maka

$$u_j \geq u_i + 1 - (1 - x_{ij})n, \text{ untuk } i \neq j, i = 1, 2, \dots, n, j = 1, 2, \dots, n$$

Rute kendaraan pada masalah TSP merupakan cycle Hamilton yaitu *path* tertutup yang memuat semua node pada graf yang merepresentasikan jaringan jalan yang menghubungkan tiap kota. Tujuannya adalah menentukan rute perjalanan yang fisibel sedemikian hingga jarak tempuh yang melalui rute tersebut minimum. Menurut Garfinkel dan Nemhauser [3] secara matematis TSP dapat dinyatakan sebagai suatu graf berarah $G = (V, A)$ dengan $V = 0, 1, \dots, n$ menyatakan himpunan node yang menunjukkan lokasi kota dan $A = \{(i, j) | i, j \in V, i \neq j\}$ merupakan himpunan sisi berarah yang menyatakan jalan penghubung tiap kota. Node 0 menyatakan kota asal yang merupakan tempat.

Penyelesaian terhadap permasalahan TSP adalah untuk memperoleh jalur terpendek. Penyelesaian eksak terhadap masalah TSP mengharuskan untuk melakukan perhitungan terhadap semua kemungkinan rute yang dapat diperoleh, kemudian akan dipilih salah satu rute yang terpendek. Untuk itu jika terdapat k kota yang harus dikunjungi, maka terdapat $k!$ kombinasi kota yang akan dibandingkan jaraknya masing-masing. Dengan cara ini waktu komputasi yang dibutuhkan akan jauh meningkat seiring dengan bertambahnya jumlah kota yang harus dikunjungi.

3.2 Pemrograman Gol

Pemrograman gol merupakan bagian dari pemrograman matematis yang mirip sekali dengan pemrograman linier. Pada pemrograman linier hanya mempunyai satu fungsi tujuan, namun kenyataannya banyak persoalan yang melibatkan lebih dari satu fungsi tujuan. Selain itu, pemrograman linier tidak selalu tepat dan layak bagi suatu permasalahan tertentu. Misalnya;

1. Pertentangan tujuan. Manajemen mungkin menghadapi pertentangan tujuan antara meminimumkan biaya atau memaksimumkan pelayanan kepada pelanggan. Padahal tingginya tingkat pelayanan akan menjadikan biaya pelayanan semakin tinggi.
2. Perbedaan fungsi tujuan. Misalnya, tujuannya adalah menentukan jumlah unit produksi yang akan memaksimumkan keuntungan atau memaksimumkan market share.
3. Kesulitan mengukur tujuan. Misalnya, tujuannya adalah memaksimumkan tingkat pelayanan pada pelanggan. Hal tersebut tentunya sulit diukur. Dalam kasus-kasus di atas, kadang tidak ada titik yang fisibel (solusi layak) yang bisa mengoptimalkan semua tujuan.

Untuk mengatasi ini, teknik pemrograman gol digunakan. Pemrograman gol adalah kelanjutan dari pemrograman linier yang digunakan untuk menyelesaikan masalah program linier dengan fungsi obyektif majemuk atau fungsi tujuan yang lebih dari satu. Adapun tiap fungsi tujuan dinyatakan sebagai gol.

Tujuan dari pemrograman gol adalah untuk meminimumkan penyimpangan dalam mencapai tujuan suatu masalah. Oleh karena itu, setiap gol merupakan bagian dari fungsi tujuan. Jadi, pendekatan dasar yang digunakan dalam pemrograman gol adalah meminimumkan deviasi antara sasaran yang ditetapkan dan usaha yang akan dilakukan dalam suatu himpunan kendala sistem. Dengan demikian, model program sasaran hanya melibatkan masalah meminimumkan. Berbeda dengan pemrograman linier yang hanya mempunyai satu fungsi tujuan, banyak persoalan yang melibatkan lebih dari satu fungsi tujuan. Dalam kasus seperti ini kadang tidak ada titik yang fisibel yang bisa mengoptimalkan semua tujuan.

Untuk mengatasi ini, teknik pemrograman gol bisa digunakan. Setiap model pemrograman gol paling sedikit terdiri dari tiga komponen, yaitu:

1. Fungsi Tujuan. Ada tiga jenis fungsi tujuan dalam goal programming, yaitu:
 - a. Minimumkan $Z = \sum_{i=1}^m d_i^- + d_i^+$, digunakan jika variabel simpangan dalam suatu masalah tidak dibedakan menurut prioritas atau bobot.
 - b. Minimumkan $Z = \sum_{i=1}^m P_k(d_i^- + d_i^+)$, untuk $k = 1, 2, \dots, K$, digunakan dalam suatu masalah dimana urutan tujuan-tujuan diperlukan, tetapi variabel simpangan di dalam setiap tingkat prioritas memiliki kepentingan yang sama.
 - c. Minimumkan $Z = \sum_{i=1}^m W_{ki}P_k(d_i^- + d_i^+)$ untuk $k = 1, 2, \dots, K$, tujuan-tujuan diurutkan dan variabel simpangan pada setiap tingkat prioritas dibedakan dengan menggunakan bobot yang berlainan.
2. Kendala Tujuan. Ada enam jenis kendala tujuan yang berlainan. Maksud setiap jenis kendala itu ditentukan oleh hubungannya dengan fungsi tujuan.

Tabel 1. Jenis-jenis Kendala Tujuan

Kendala tujuan	Variabel simpangan dalam fungsi tujuan	Kemungkinan simpangan	Penggunaan nilai RHS yang diinginkan
$a_{ij}x_j + d_i^- = b_i$	d_i^-	negatif	$= b_i$
$a_{ij}x_j - d_i^+ = b_i$	d_i^+	positif	$= b_i$
$a_{ij}x_j + d_i^- - d_i^+ = b_i$	d_i^-	negatif dan positif	b_i atau lebih
$a_{ij}x_j + d_i^- - d_i^+ = b_i$	d_i^-	negatif dan positif	b_i atau kurang
$a_{ij}x_j + d_i^- - d_i^+ = b_i$	d_i^- dan d_i^+	negatif dan positif	$= b_i$
$a_{ij}x_j - d_i^+ = b_i$	d_i^+ (artf.)	tidak ada	pas $= b_i$

Pada Tabel 1, terlihat bahwa setiap jenis kendala tujuan harus punya satu atau dua variabel simpangan yang ditempatkan pada fungsi tujuan. Dimungkinkan adanya kendala-kendala yang tidak memiliki variabel simpangan. Kendala-kendala ini sama seperti kendala-kendala persamaan linier.

3. Kendala Non-negatif. Seperti dalam pemrograman linier, variabel-variabel model pemrograman gol biasanya bernilai lebih besar atau sama dengan nol. Semua model pemrograman gol terdiri dari variabel simpangan dan variabel keputusan, sehingga pernyataan non negatif dilambangkan sebagai: $x_j, d_i^-, d_i^+ \geq 0$
4. Kendala Struktural. Disamping ketiga komponen yang telah disebutkan itu, dalam model pemrograman gol kadang-kadang terdapat komponen yang lain, yaitu, kendala struktural artinya kendala-kendala lingkungan yang tidak berhubungan langsung dengan tujuan-tujuan masalah yang dipelajari. Variabel simpangan tidak dimasukkan dalam kendala ini, karena itu, kendala ini tidak diikutsertakan dalam fungsi tujuan.

Model pemrograman gol sudah sering digunakan untuk pemodelan masalah multi sasaran. Pemrograman gol merupakan salah satu model matematis yang dapat dijadikan sebagai dasar dalam pengambilan keputusan untuk menganalisis dan membuat solusi persoalan yang melibatkan banyak sasaran sehingga diperoleh slusi yang optimal. Model pemrograman gol berusaha untuk meminimumkan penyimpangan diantara berbagai tujuan atau sasaran yang telah ditentukan sebagai targetnya, artinya nilai ruas kiri persamaan kendala sebisa mungkin dapat mendekati nilai ruas kanannya.

Model pemrograman gol pertama kali diperkenalkan oleh Charnes dan Cooper [4] pada tahun 1955, yang merupakan perluasan dari program linear sehingga seluruh asumsi, notasi, formulasi matematika, prosedur perumusan model dan metode penyelesaian tidak banyak berbeda dengan program linear. Perbedaan pemrograman gol dengan program linear adalah terdapat sepasang variabel penyimpangan pada fungsi tujuan dan fungsi kendala. Sama halnya dengan program liner, model ini juga memiliki tiga unsur utama, yaitu fungsi tujuan, fungsi kendala dan kendala non negatif. Ad a beberapa istilah yang dipergunakan dalam pemrograman gol, yaitu

(i) Variabel Keputusan

Variabel keputusan adalah variabel yang mempengaruhi nilai tujuan yang hendak dicapai atau menguraikan secara lengkap keputusan-keputusan yang akan dibuat. Variabel keputusan berada di bawah kontrol pengam-bilan keputusan, yang memiliki pengaruh terhadap solusi permasalahan dan keputusan yang akan diambil. Pada proses pembentukan suatu mo- del, menentukan variabel keputusan merupakan langkah pertama sebelum menentukan fungsi tujuan dan fungsi kendala.

(ii) Fungsi Tujuan

Fungsi matematis dari variabel-variabel keputusan yang menunjukkan hubungan dengan nilai sisi kanannya. Pada pemrograman gol fungsi tu- juannya adalah untuk meminimumkan penyimpangan.

(iii) Nilai Sisi Kanan

Nilai-nilai yang menunjukkan ketersediaan sumber daya yang akan diten- tukan keku- rangan atau penggunaannya.

(iv) Koefisien Teknologi

Nilai-nilai numerik yang akan dikombinasikan dengan variabel keputusan. Koefisien teknologi menunjukkan penggunaan terhadap pemenuhan nilai kanan.

(v) Variabel Penyimpangan

Variabel penyimpangan merupakan variabel yang menunjukkan ke- mungkinan penyimpangan-penyimpangan negatif dan positif dari nilai sisi kanan fungsi tujuan. Variabel penyimpangan negatif berfungsi un- tuk penyimpangan yang berada di bawah nilai sasaran yang dikehendaki, sedangkan variabel penyimpangan positif berfungsi untuk penyimpangan yang berada di atas nilai sasaran.

(vi) Kendala Tujuan

Tujuan yang diekspresikan dalam persamaan matematis yang memuat variabel penyimpangan.

(vii) Fungsi Tujuan Mutlak (Non negatif)

Tujuan yang tidak boleh dilanggar yang mempunyai penyimpangan posi- tif atau negatif bernilai besar sama dengan nol. Prioritas pencapaian dari fungsi tujuan ini berada pada urutan pertama dan solusi yang dapat dihasilkan adalah terpenuhi atau tidak terpenuhi.

(viii) Prioritas

Prioritas merupakan suatu sistem urutan dari banyaknya tujuan pada model yang memungkinkan tujuan-tujuan tersebut disusun secara ordinal dalam pemograman gol.

(ix) Pembobotan

Timbangan matematis yang dinyatakan dengan angka ordinal yang digu- nakan un- tuk membedakan variabel penyimpangan i dalam suatu tingkat prioritas k .

Pemrograman gol dapat dibagi menjadi dua, yaitu pemrograman gol pem-bobotan (*non-preemptive*) dan pemrograman gol prioritas (*preemptive*). Pemrograman gol pem-bobotan digunakan untuk permasalahan dengan banyak tujuan dengan semua tujuannya memiliki prioritas yang sama.

Model prioritas digunakan untuk permasalahan yang mengurutkan tujuan berdasarkan tingkat prioritas. Perbedaan model pembobotan dan prioritas adalah di fungsi tujuannya, sementara kendalanya sama.

Pada pemrograman gol, sepasang variabel penyimpangan dan berfungsi untuk menampung penyimpangan yang akan terjadi pada nilai ruas kiri suatu persamaan kendala terhadap nilai ruas kanannya. Agar penyimpangan minimum, dimana nilai ruas kiri suatu persamaan kendala mendekati nilai ruas kanannya, maka variabel penyimpangan harus diminimumkan di dalam fungsi tujuan. Variabel penyimpangan pemrograman gol dapat dibedakan menjadi dua yaitu d^+ dan d^- . Variabel penyimpangan d^+ untuk menampung penyimpangan di atas nilai sasaran (penyimpangan positif), sedangkan d^- untuk menampung penyimpangan di bawah nilai sasaran (penyimpangan negatif).

Pencapaian tujuan atau gol pada pemrograman gol dapat dilakukan dengan cara meminimumkan variabel-variabel penyimpangan pada setiap fungsi tujuan. Artinya setiap nilai sasaran yang telah ditetapkan akan tercapai jika variabel penyimpangan bernilai nol. Berdasarkan penggunaan variabel penyimpangan dalam memenuhi nilai sasaran, kendala tujuan dibedakan menjadi tiga, yaitu

- (i) Kendala tujuan untuk mewujudkan sasaran dengan nilai tertentu, Penyimpangan positif dan negatif harus diminimumkan untuk mendapatkan sasaran dengan nilai tertentu, sehingga kendala tujuan menjadi

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j + d^- - d^+ = b_i, i = 1, 2, \dots, n$$

dan fungsi tujuan menjadi

$$\min z = \sum_{i=1}^n (d_i^+ + d_i^-)$$

jika $d_i^+ > 0$, maka $d_i^- = 0$, begitu juga sebaliknya jika $d_i^- > 0$, maka $d_i^+ = 0$.

- (ii) Kendala tujuan untuk mewujudkan sasaran di bawah nilai tertentu, Penyimpangan positif harus diminimumkan untuk memperoleh sasaran di bawah nilai tertentu, sehingga kendala tujuan menjadi

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j - d^+ = b_i, i = 1, 2, \dots, n$$

dan fungsi tujuan menjadi

$$\min z = \sum_{i=1}^n (d_i^+)$$

jika $d_i^+ = 0$, maka sasaran telah tercapai dan jika $d_i^+ > 0$, maka sasaran tidak tercapai

- (iii) Kendala tujuan untuk mewujudkan suatu sasaran di atas nilai tertentu, Penyimpangan negatif harus diminimumkan untuk mendapatkan sasaran di atas nilai tertentu, sehingga kendala tujuan menjadi

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j - d^- = b_i, i = 1, 2, \dots, n$$

dan fungsi tujuan menjadi

$$\min z = \sum_{i=1}^n (d_i^+)$$

jika $d_i^- = 0$, maka sasaran telah tercapai dan jika $d_i^- > 0$, maka sasaran tidak tercapai.

3.3 Perumusan Pemrograman Gol

Perumusan masalah pemrograman gol hampir sama dengan perumusan masalah dalam pemrograman linier. Adapun langkah-langkah dalam perumusan pemrograman gol adalah:

- a. Menentukan variabel keputusan, yaitu dengan menyatakan dengan jelas variabel keputusan yang tak diketahui. Makin tepat definisi akan makin mudah pekerjaan permodelan yang lain.
- b. Menyatakan sistem kendala, yaitu menentukan nilai-nilai sisi kanan dan kemudian menentukan koefisien teknologi yang cocok dan variabel keputusan yang diikuti sertakan dalam kendala. Juga perhatikan jenis penyimpangan yang diperbolehkan dari nilai kuantitas. Jika penyimpangan diperbolehkan dalam dua arah, tempatkan kedua variabel simpangan pada kendala itu. Jika penyimpangan hanya diperbolehkan pada satu arah, tempatkan hanya satu variabel simpangan yang tepat pada kendala yang bersangkutan.
- c. Menentukan prioritas, yaitu dengan membuat urutan-urutan pada masing-masing tujuan. Jika persoalannya tidak memiliki urutan tujuan maka langkah ini dapat dilewati.
- d. Menentukan bobot, yaitu dengan membuat penilaian terhadap deviasi pada masing-masing tujuan. Jika persoalannya tidak memiliki urutan tujuan maka langkah ini dapat dilewati.
- e. Menyatakan fungsi tujuan, yaitu dengan memilih variabel simpangan yang akan dimasukkan kedalam fungsi tujuan.
- f. Menyatakan keperluan non negatif. Langkah ini merupakan bagian resmi dari perumusan masalah goal programming

Uraian langkah-langkah perumusan pemrograman gol adalah sebagai berikut:

- (i) Penentuan variabel keputusan merupakan dasar dalam pembuatan model keputusan dalam menentukan solusi pemrograman gol.
- (ii) Menentukan tujuan-tujuan yang ingin dicapai untuk memperoleh hasil yang optimum
- (iii) Perumusan fungsi tujuan setiap tujuan pada sisi kirinya ditambahkan dengan variabel simpangan, baik simpangan positif maupun simpangan negatif. Bentuk dari fungsi tujuan menjadi

$$f(x) + d_i^- = b_i, i = 1, 2, \dots, n$$

- (iv) Menentukan prioritas utama
Pada langkah ini akan dibuat urutan dari sasaran-sasaran yang berdasarkan keinginan dari pengambil keputusan dan keterbatasan sumber- sumber yang ada.
- (v) Menentukan bobot setiap tujuan, langkah ini merupakan kunci dalam menentukan urutan suatu tujuan.
- (vi) Menentukan fungsi pencapaian

Langkah ini dilakukan dengan memilih variabel penyimpangan yang benar untuk dimasukkan dalam fungsi pencapaian. Formulasi fungsi pencapaian dengan menggabungkan setiap tujuan dengan minimumkan variabel penyimpangan sesuai prioritasnya.

(vii) Penyelesaian model pemograman gol

3.4 Data Jarak, Biaya dan waktu antar Kota

Dalam menentukan rute yang optimal untuk mengunjungi setiap kota yang ada di Provinsi Riau daratan dipengaruhi oleh data jarak antar kota, data biaya antar kota dan data waktu antar kota. Data jarak dan waktu diperoleh dari Aplikasi Google Maps sedangkan data biaya diperoleh dari aplikasi Google, sebagaimana pada Tabel 2, 3 dan 4 berikut,

Tabel 2. Data Jarak (Km)

p_{ij}	Bangkinang	Pangkalan Kerinci	Pasir Pengaraian	Siak Sri Indrapura	Pekanbaru	Dumai
Bangkinang	0	127	124	154	76	197
Pangkalan Kerinci	127	0	231	66	51	230
Pasir Pengaraian	124	231	0	258	180	189
Siak Sri Indrapura	154	66	258	0	78	193
Pekanbaru	76	51	180	78	0	179
Dumai	197	230	189	193	179	0

Tabel 3. Data Biaya (Ratus Ribu Rupiah)

c_{ij}	Bangkinang	Pangkalan Kerinci	Pasir Pengaraian	Siak Sri Indrapura	Pekanbaru	Dumai
Bangkinang	0	132	145	196	75	259
Pangkalan Kerinci	132	0	263	94	67	300
Pasir Pengaraian	145	263	0	329	199	248
Siak Sri Indrapura	196	94	329	0	132	218
Pekanbaru	75	67	199	132	0	233
Dumai	259	300	248	218	233	0

Tabel 4. Data Waktu (Menit)

t_{ij}	Bangkinang	Pangkalan Kerinci	Pasir Pengaraian	Siak Sri Indrapura	Pekanbaru	Dumai
Bangkinang	0	172	182	218	109	270
Pangkalan Kerinci	172	0	329	76	74	329
Pasir Pengaraian	182	329	0	324	268	261
Siak Sri Indrapura	218	76	324	0	117	320
Pekanbaru	109	74	268	117	0	241
Dumai	270	329	261	320	241	0

4 HASIL DAN PEMBAHASAN

4.1 Asumsi-asumsi yang Digunakan

Wisatawan akan berlibur selama 6 hari 6 malam di Provinsi Riau untuk mengunjungi 6 kota. Pemilihan destinasi wisata pada pemodelan untuk permasalahan wisatawan berdasarkan tingkat kepopuleran dan berdasarkan ulasan wisatawan yang sudah pernah berkunjung yang dapat dilihat di google dan website-website/blog-blog yang berhubungan dengan wisata R i a u .

Untuk menempuh rute wisata ini, wisatawan menghadapi berbagai kendala di lapangan. Kendala pertama adalah waktu yang terbatas. Kendala berikutnya adalah setiap destinasi yang dikunjungi hanya boleh didatangi dan ditinggalkan satu kali. Kendala terakhir adalah tidak boleh adanya subrute, yaitu keadaan dimana tidak semua destinasi bisa dikunjungi oleh wisatawan. Berdasarkan asumsi, data dan kendala yang dihadapi oleh wisatawan ini, akan diformulasikan sebuah model pemograman gol pembobotan berdasarkan TSP untuk menentukan rute wisata yang meminimalkan jarak, waktu dan biaya perjalanan.

4.2 Formulasi Pemrograman Gol Untuk Rute Wisata

Model pemograman yang digunakan pada tulisan ini adalah model pemograman gol pembobotan dengan bobot yang sama berdasarkan TSP. Metode gol pembobotan adalah metode yang semua tujuannya memiliki prioritas yang sama pentingnya, tidak diharapkan semua tujuan tercapai secara simultan. Sementara model TSP merupakan model untuk menentukan rute terpendek. Aplikasi model pemograman gol pembobotan berdasarkan TSP pada permasalahan ini digunakan untuk menentukan rute antar kota terpendek yang meminimumkan tujuan-tujuan yang ingin dicapai oleh wisatawan.

Langkah-langkah yang diperlukan untuk membuat suatu model permasalahan wisatawan adalah sebagai berikut:

(i) Menentukan variabel keputusan

Permasalahan rute wisata antar kota ini merupakan permasalahan TSP sehingga variabel keputusan x_{ij} bernilai 1 ketika adanya perjalanan dari kota i ke kota j dan 0 jika tidak ada perjalanan.

(ii) Notasi yang digunakan

- i = kota awal
- j = kota tujuan akhir
- n = banyak kota
- d_{ij} = jarak perjalanan dari kota i ke kota j
- c_{ij} = biaya perjalanan dari kota i ke kota j
- t_{ij} = waktu perjalanan dari kota i ke kota j
- d_1^+ = variable penyimpangan positif untuk tujuan 1
- d_2^+ = variable penyimpangan positif untuk tujuan 2
- d_3^+ = variable penyimpangan positif untuk tujuan 3

(iii) Formulasi kendala tujuan

Beberapa tujuan yang ingin dicapai oleh wisatawan untuk mengambil keputusan dalam menentukan rute wisata terpendek adalah

Tujuan 1: Meminimumkan jarak perjalanan

Jarak perjalanan antar kota yang ditempuh oleh wisatawan dengan $n = 6$, dapat dirumuskan menjadi,

$$\begin{aligned} \text{Jarak perjalanan} = & p_{11}x_{11} + p_{12}x_{12} + \dots + p_{16}x_{16} + \\ & p_{21}x_{21} + p_{22}x_{22} + \dots + p_{27}x_{27} + \\ & \vdots \\ & p_{61}x_{71} + p_{62}x_{62} + \dots + p_{66}x_{66} \end{aligned} \quad (2)$$

Persamaan (2) dapat disederhanakan menjadi,

$$\text{Jarak perjalanan} = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 p_{ij}x_{ij} \quad (3)$$

Tujuan pertama yang ingin dicapai oleh wisatawan adalah meminimalkan jarak perjalanan, sehingga persamaan (3) menjadi,

$$\min z = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 p_{ij}x_{ij} \quad (4)$$

Nilai sasaran pada kendala tujuan pertama dianggap besar sama dengan nol, sehingga kendala pertama pada persamaan (4) dapat dinyatakan oleh

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 p_{ij}x_{ij} \geq 0 \quad (5)$$

Kemudian dengan menambahkan variabel penyimpangan positif pada persamaan (5) untuk memperoleh jarak perjalanan minimum berdasarkan pemograman gol, kendala tujuan pertama dapat ditulis menjadi,

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 p_{ij}x_{ij} - d_1^+ = 0 \quad (6)$$

Persamaan (6) menjamin bahwa rute antar kota yang akan dilalui oleh wisatawan mempunyai jarak paling minimum.

Tujuan 2: Meminimumkan waktu perjalanan

Waktu perjalanan untuk rute wisata antar kota dengan $n = 6$ dapat dirumuskan menjadi

$$\begin{aligned} \text{Waktu perjalanan} = & t_{11}x_{11} + t_{12}x_{12} + \dots + t_{16}x_{16} + \\ & t_{21}x_{21} + t_{22}x_{22} + \dots + t_{26}x_{26} + \\ & \vdots \\ & t_{61}x_{61} + t_{62}x_{62} + \dots + t_{66}x_{66} \end{aligned} \quad (7)$$

Persamaan (7) dapat disederhanakan menjadi

$$\text{Waktu perjalanan} = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 t_{ij}x_{ij} \quad (8)$$

Tujuan kedua yang ingin dicapai oleh wisatawan adalah meminimalkan waktu perjalanan, sehingga persamaan (8) menjadi,

$$\min z = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 t_{ij}x_{ij} \quad (9)$$

Nilai sasaran pada kendala tujuan kedua juga tidak ditentukan sehingga dianggap besar sama dengan nol, sehingga persamaan (9) menjadi,

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 t_{ij}x_{ij} \geq 0 \quad (10)$$

Kemudian dengan menambahkan variabel penyimpangan positif pada persamaan (10) untuk memperoleh waktu perjalanan minimum berdasarkan pemograman gol, kendala tujuan kedua pada persamaan (10) dapat ditulis menjadi,

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 t_{ij} x_{ij} - d_2^+ = 0 \quad (11)$$

Persamaan (11) menjamin bahwa rute antar kota yang akan dilalui oleh wisatawan mempunyai waktu perjalanan paling minimum.

Tujuan 3: Meminimumkan biaya perjalanan

Biaya perjalanan akan berbanding lurus dengan jarak yang ditempuh. Besar biaya perjalanan untuk tiap perjalanan diperoleh berdasarkan persamaan (1). Biaya perjalanan untuk rute wisata antar kota dengan $n = 6$ dapat dirumuskan menjadi,

$$\begin{aligned} \text{Biaya perjalanan} = & c_{11}x_{11} + c_{12}x_{12} + \dots + c_{16}x_{16} + \\ & c_{21}x_{21} + c_{22}x_{22} + \dots + c_{26}x_{26} + \\ & \vdots \\ & c_{61}x_{61} + c_{62}x_{62} + \dots + c_{66}x_{66} \end{aligned} \quad (12)$$

Persamaan (12) dapat disederhanakan menjadi

$$\text{Biaya perjalanan} = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 c_{ij} x_{ij} \quad (13)$$

Tujuan ketiga yang ingin dicapai oleh wisatawan adalah meminimalkan biaya perjalanan, sehingga persamaan (13) menjadi,

$$\min z = \sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 c_{ij} x_{ij} \quad (14)$$

Nilai sasaran untuk kendala tujuan ketiga dianggap besar sama dengan nol, sehingga persamaan (14) menjadi,

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 c_{ij} x_{ij} \geq 0 \quad (15)$$

Kemudian dengan menambahkan variabel penyimpangan positif pada persamaan (15) untuk memperoleh jarak perjalanan minimum berdasarkan pemograman gol, kendala tujuan ketiga dapat ditulis menjadi

$$\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 c_{ij} x_{ij} - d_3^+ = 0 \quad (16)$$

Persamaan (16) menjamin bahwa biaya perjalanan minimum untuk rute antar kota yang akan dilalui oleh wisatawan.

(iv) Menentukan kendala/batasan

Kendala pertama adalah setiap kota hanya boleh didatangi satu kali. Artinya hanya satu kemungkinan perjalanan untuk datang ke kota i yang bernilai 1, sementara yang lainnya bernilai nol. Sehingga untuk $n = 6$, kendala kedua dapat dijabarkan menjadi

$$\begin{aligned} x_{11} + x_{12} + \dots + x_{16} &= 1 \\ x_{21} + x_{22} + \dots + x_{26} &= 1 \\ x_{31} + x_{32} + \dots + x_{36} &= 1 \\ x_{41} + x_{42} + \dots + x_{46} &= 1 \\ x_{51} + x_{52} + \dots + x_{56} &= 1 \\ x_{61} + x_{62} + \dots + x_{66} &= 1 \end{aligned} \quad (17)$$

atau dalam bentuk sederhananya, kendala kedua pada persamaan (17) dapat dinyatakan sebagai berikut:

$$\sum_{j=1}^6 x_{ij} = 1, \text{ untuk } i = 1, 2, \dots, 6 \quad (18)$$

Persamaan (18) menjamin bahwa setiap hotel yang didatangi hanya satu kali pada rute antar kota.

Kendala ketiga pada permasalahan ini adalah setiap kota yang dikunjungi oleh wisatawan hanya boleh ditinggalkan satu kali. Artinya hanya satu kemung-

kinan perjalanan wisatawan untuk meninggalkan kota j yang bernilai 1, sementara kemungkinan lainnya bernilai nol. Untuk $n = 7$, kendala ketiga dapat dijabarkan menjadi sebagai berikut:

$$\begin{aligned} x_{11} + x_{21} + \dots + x_{61} &= 1 \\ x_{12} + x_{22} + \dots + x_{62} &= 1 \\ x_{13} + x_{23} + \dots + x_{63} &= 1 \\ x_{14} + x_{24} + \dots + x_{64} &= 1 \\ x_{15} + x_{25} + \dots + x_{65} &= 1 \\ x_{16} + x_{26} + \dots + x_{66} &= 1 \end{aligned} \tag{19}$$

atau dalam bentuk sederhananya, kendala kedua pada persamaan (19) dapat dinyatakan oleh

$$\sum_{i=1}^6 x_{ij} = 1, \text{ untuk } j = 1, 2, \dots, 6 \tag{20}$$

Persamaan (20) menjamin bahwa setiap kota yang didatangi hanya satu kali.

Kendala permasalahan wisatawan yang terakhir adalah adanya sub-rute. Subrute adalah keadaan dimana wisatawan tidak dapat mengunjungi semua kota sehingga terbentuk beberapa rute yang tidak diinginkan oleh wisatawan. Hal ini menyebabkan wisatawan hanya bolak-balik pada beberapa kota dan tidak bisa mengunjungi kota yang lainnya. Kendala subrute merupakan kendala permasalahan TSP. Untuk menghindari terjadinya subrute, diperlukan batasan sebagaimana batasan model TSP, yaitu

$$u_j \geq u_i + 1 - (1 - x_{ij})n \tag{21}$$

dengan u_j merupakan urutan posisi kota j dalam rute perjalanan.

Kemudian dengan mensubstitusikan $n = 6$ pada persamaan (21) diperoleh,

$$\begin{aligned} u_j &\geq u_i + 1 - (1 - x_{ij})7 \\ u_i - u_j + 6x_{ij} &\leq 5 \end{aligned} \tag{22}$$

Persamaan (22) menjamin bahwa tidak ada subrute pada rute antar kota.

(v) Menentukan fungsi pencapaian

Di dalam praktek, wisatawan diharuskan membuat keputusan mengenai rute mana yang terbaik sebelum melakukan wisata. Wisatawan harus tetap memperhatikan kendala-kendala sumber daya yang dimilikinya. Wisatawan ingin meminimalkan jarak, waktu dan biaya, sehingga formulasi fungsi tujuan yang ingin dicapai dengan menetapkan sasaran teknis dan finansial yang berada di bawah sumber daya yang dimiliki oleh wisatawan untuk meminimumkan semua variabel penyimpangan yaitu d_1^+ , d_2^+ dan d_3^+ sebagai berikut,

$$\min z = d_1^+ + d_2^+ + d_3^+$$

atau dapat ditulis,

$$\min z = \sum_{i=1}^3 d_i^+$$

(vi) Formulasi model

Formulasi model pemograman gol pembobotan berdasarkan TSP untuk menentukan rute wisata di Riau berdasarkan langkah-langkah diatas adalah,

$$\min z = \sum_{i=1}^3 d_i^+$$

dengan kendala tujuan

$$\begin{aligned}
\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 p_{ij} x_{ij} - d_1^+ &= 0 \\
\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 t_{ij} x_{ij} - d_2^+ &= 0 \\
\sum_{i=1}^6 \sum_{j=1}^6 c_{ij} x_{ij} - d_3^+ &= 0 \\
\sum_{j=1}^6 x_{ij} &= 1, \text{ untuk } i = 1, 2, \dots, 6 \\
\sum_{i=1}^6 x_{ij} &= 1, \text{ untuk } j = 1, 2, \dots, 6 \\
u_i - u_j + 6x_{ij} &\leq 5 \\
d_1^+, d_2^+, d_3^+, x_{ij} &\geq 0
\end{aligned}$$

4.3 Analisa Rute Wisata Antar Hotel dan Antar Destinasi Wisata

Analisis rute wisata antar kota menggunakan bantuan aplikasi LINGO dengan titik awal dimulai dari kota bangkinang, dan hasil yang diperoleh adalah total biaya yang diperlukan untuk berwisata selama 6 hari pada 6 kota adalah Rp398.000, jarak yang ditempuh 219km, waktu tempuh selama 416menit dan dengan rute sebagai berikut: Bangkinang – Pekanbaru – Pangkalan kerinci – Siak Sri Indrapura – Pasir pengaraian – Dumai.

Sebagai perbandingan, jika tidak menggunakan pemrograman gol, dengan rute yang sama, memerlukan biaya sebesar Rp. 813.000, jarak tempuh 639km, dan waktu tempuh selama 844menit, nilai ini diambil dari table 2, 3 dan 4 dengan menjumlahkan secara langsung yaitu untuk biaya $75+67+94+329+248=813$, untuk jarak $75+51+66+258+189=639$ dan untuk waktu tempuh $109+74+76+324+261$.

5 KESIMPULAN

Pemrograman gol dapat meminimalkan permasalahan rute perjalanan wisata di Riau. Dengan menggunakan model pemrograman gol, biaya yang digunakan lebih sedikit dibandingkan dengan tanpa menggunakan model pemrograman gol, begitu juga dengan jarak dan waktu tempuh, hal ini terlihat dari biaya untuk perjalanan yang tanpa menggunakan model pemrograman gol sebesar Rp. 813.000 sedangkan dengan menggunakan model pemrograman gol menjadi Rp. 398.000, begitu juga untuk jarak tempuh, jika tanpa menggunakan model pemrograman gol jarak tempuh sebesar 639 km, sedangkan jika menggunakan model pemrograman gol menjadi 219 km, selanjutnya untuk waktu tempuh juga lebih optimal dengan menggunakan model pemrograman gol, yaitu dari 844 menit menjadi 416 menit.

DAFTAR PUSTAKA

- [1] I. Hasbiyati, "Analysis of Multi-Stage Stochastic Optimization Model for Stochastic Transportation Problems", *Journal of Transportation Systems*, 4 (1), 21-25, (2019).
- [2] C. E. Miller, A. W. Tucker, and R. A. Zemlin, "Integer Programming Formulations and Traveling Salesman Problems", *Journal of AMC.*, 7(1), 326-329, (1960).

- [3] R. S. Garfinkel, and G. L. Nemhauser, *Integer Programming*, John Wiley & Sons, (1972).
- [4] A. Charnes, W. Cooper, and R. Ferguson, "Optimal Estimasi of Executive Compensation by Linear Programming", *Management Science.*, 1(1), 138-151, (1995).

ISSN 2829-3770



9

772829

377007